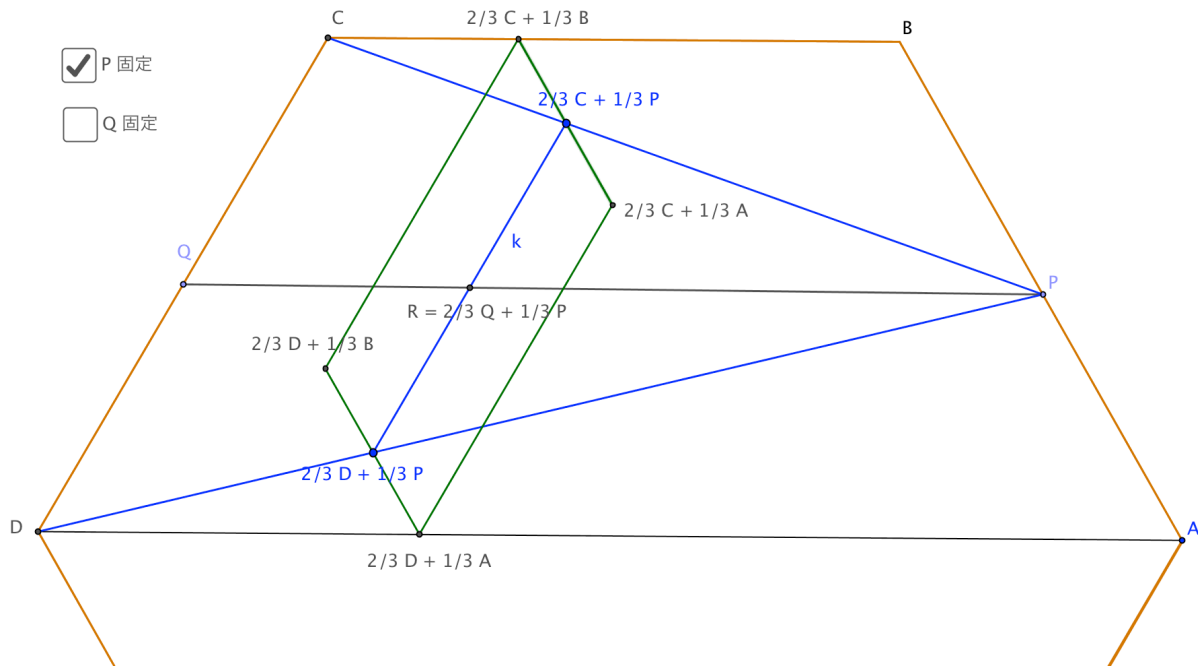


点の平均について (小さなレポート)

2018/04/21 の東数協・月例研で塩沢宏夫さんが、数教協・高校集会での下町嘉男さんの話の紹介として、東大の入試問題の一つに触れた。それは次のようなものであった。

「辺の長さが 1 の正六角形 (下の図) の、辺 AB 上に動点 P があり、辺 CD 上に動点 Q がある。P, Q を 2 : 1 に内分する点を R とする。 P, Q がそれぞれの範囲を動くときに R はどのような範囲を動くだろうか？ R の軌跡を定め、さらにその面積を求めよう。」

家に戻って GeoGebra で作図してみた。



説明：まず $R = \frac{2}{3}Q + \frac{1}{3}P$ である。P を固定し Q を C から D まで動かすとき、R は

$\frac{2}{3}C + \frac{1}{3}P$ から $\frac{2}{3}D + \frac{1}{3}P$ までの (青い色の) 線分 k

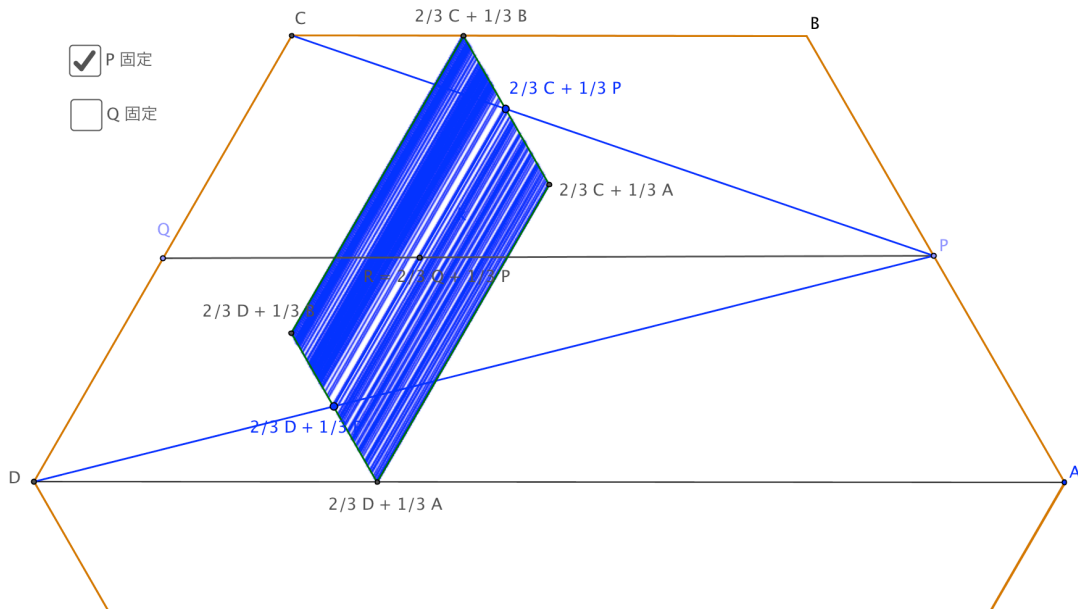
の上を動く。その上で今度は P を A から B まで動かすと、この青い動線分 k は、

” $\frac{2}{3}D + \frac{1}{3}A$ から $\frac{2}{3}C + \frac{1}{3}A$ への線分” から

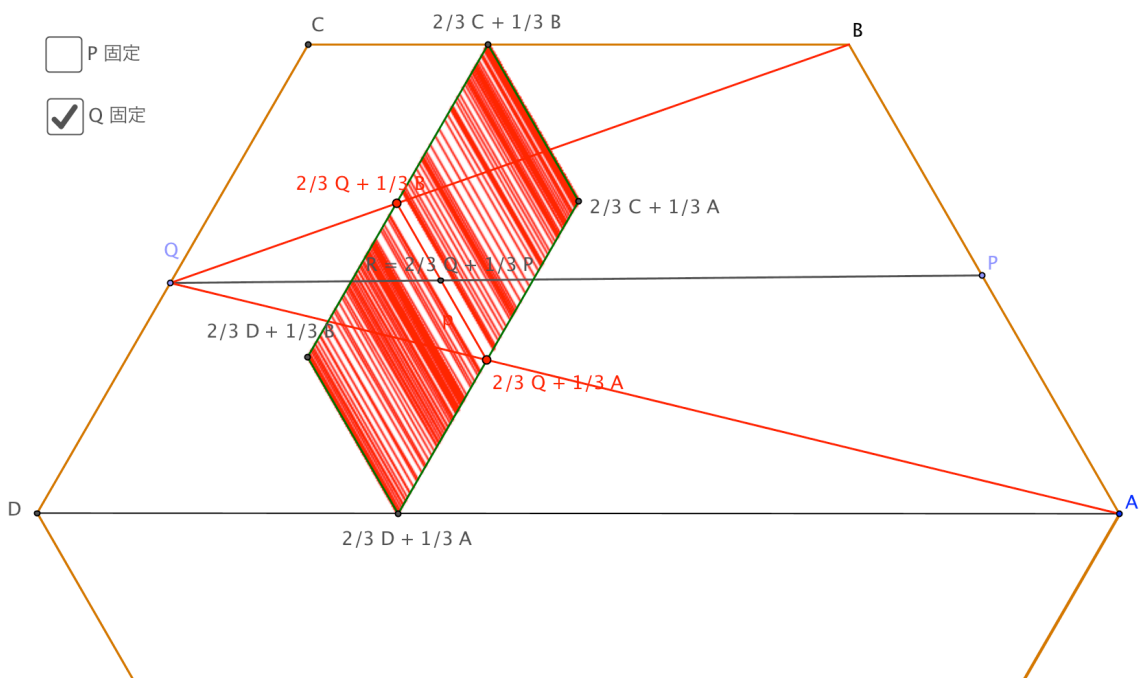
” $\frac{2}{3}D + \frac{1}{3}B$ から $\frac{2}{3}C + \frac{1}{3}B$ への線分” へ

と変化する。R の軌跡は緑色で囲った平行四辺形となる。

線分 k の “Trace On” にチェックを入れると、軌跡の図示ができる。なお、点 P の animation にチェックを入れることで、 k を自動的に変化させることもできる。



対称的に、点 Q を固定し、 P を A から B まで動かすとき、 R は $2/3 Q + 1/3 A$ から $2/3 Q + 1/3 B$ までの線分（赤い色の p ）を動く。後は同様に・・・。
 p の Trace On にチェックを入れて・・・。



線分 k の長さは 2/3, p の長さは 1/3 であり, $\sin 60^\circ = \sqrt{3}/2$ だから, この平行四辺形の面積は

$$\frac{2}{3} \times \frac{1}{3} \times \frac{\sqrt{3}}{2} = \frac{1}{3\sqrt{3}} \approx 0.192 \quad (\text{説明の終わり})$$

点の平均 — 基本的な演算 —

2点の和 $P+Q$ のようなものは存在しない。平均 すなわち $\lambda + \mu = 1$ のときの $R = \lambda P + \mu Q$

という演算が基本的である。P, Q にそれぞれ λ, μ という重みを与えた平均。それは

$$\lambda \overrightarrow{RP} + \mu \overrightarrow{RQ} = \lambda(P - R) + \mu(Q - R) = 0$$

というベクトルの式 (モーメント = 0) で特徴付けられる。

$1/3 P + 2/3 Q$ は P, Q を 2:1 に内分する。重みが大きい点の方が, 平均の点を引き寄せる。

$-1/3 P + 4/3 Q$ は P, Q を 4:1 に外分する (4:-1 に分ける)。重み $-1/3$ は平均の点を P から遠ざける。

$4/3 P - 1/3 Q$ は P, Q を 1:4 に外分する ($-1:4$ に分ける)。

学校教育では基本的な演算の構造が意識されることが少ない。「数教協」も例外ではない。

まず ベクトル (矢線) の演算がある (線型構造)。次に 点に矢線が (平行移動として, あるいは変位として) 作用する:

$$P + \mathbf{v} = Q, \quad Q - \mathbf{v} = P \quad (\text{前進と後退})$$

後者は引き算の一つだが, もう一つの引き算は 点の差 $Q - P = \overrightarrow{PQ} = \mathbf{v}$ である。(小学校の低学年から, 根底にこれらの構造がある! これまでも繰り返し強調してきた。)

2点の平均は一般有限個の 点の系に対する平均の点 “ $\sum_{i=1}^n \lambda_i = 1, \quad \sum_{i=1}^n \lambda_i P_i = R$ ” に拡張され

る。さらに点の系にたいするベクトルが “ $\sum_{i=1}^n \lambda_i = 0$ のときの $\sum_{i=1}^n \lambda_i P_i = \mathbf{v}$ ” の形で定まる。前

記の点の差 $Q - P$ がその原型である。